

ЎЗБЕКИСТОН РЕСПУБЛИКАСИ
ОЛИЙ ВА ЎРТА МАХСУС ТАЪЛИМ ВАЗИРЛИГИ



НАМАНГАН МУҲАНДИСЛЯК-ТЕХНОЛОГИЯ ИНСТИТУТИ

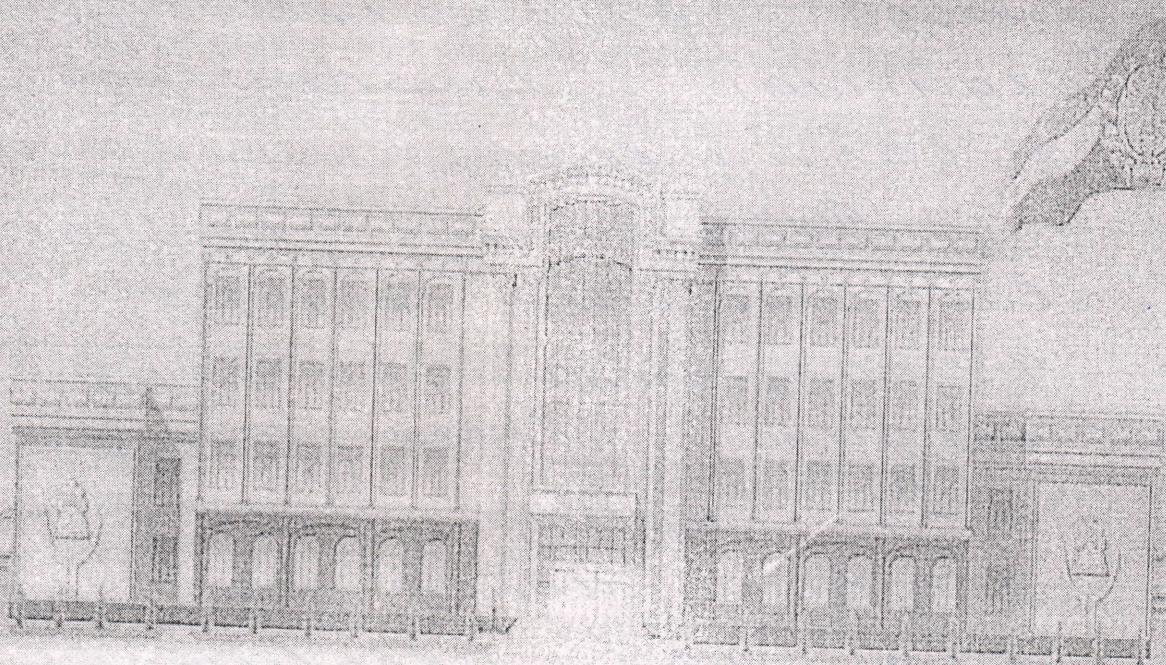
“ЗАМОНАВИЙ ИШЛАБ ЧИҚАРИШ ШАРОИТИДА ТЕХНИКА ВА
ТЕХНОЛОГИЯЛАРНИ ТАҚОМИЛЛАШТИРИШ ВА УЛАРНИНГ
ИҚТИСОДИЙ САМАРАДОРЛИГИНИ ОШИРИШ”

илемий-амалий айжуман

МАЪРУЗА МАТЕРИАЛЛАРИ ТҮПЛАМИ

24-25 май

1-КИСМ



Наманган-2017

106.	TABIIY GAZLAMALI MAKTABGACHA YOSHIDAGI QIZ BOLALAR KO'YLAGINI KONSTRUKSIYALASH Ass. B. Dadamirzayev(NamMTI)	294
107.	ТРИКОТАЖ МАТОСИННИГ РИВОЖЛАНИШИ. Мақсудов Н., Дадамирзаев Б. (НамМТИ)	297

2-ШЎЬБА:

**ЗАМОНАВИЙ КОРХОНАЛАР УЧУН РАҶОБАТБАРДОШ
МАШИНА ДЕТАЛЛАРИНИ ЯРАТИШ.**

1.	OFMA ТЕКИСЛИК БҮЙЛАБ УЧТА ЧИГИТЛАР ТИЗИМИ ХАРАКАТИНИНГ НАЗАРИЙ ТАДҚИҚОТЛАРИ <i>Х.Ахмедходжаев, А.А.Обидов, Г.Хасанова (НамМТИ)</i>	299
2.	ИССЛЕДОВАНИЕ ТЕОРЕТИЧЕСКОГО ОПРЕДЕЛЕНИЯ ПАРАМЕТРОВ ИЗГИБНОЙ ЖЕСТКОСТИ ПАКЕТНЫХ СТЕРЖНЕЙ М. Абдувахидов (НамИТИ)	306
3.	ИССЛЕДОВАНИЕ ТЕОРЕТИЧЕСКОГО ОПРЕДЕЛЕНИЯ КРУТИЛЬНОЙ ЖЕСТКОСТИ ПАКЕТНЫХ РАБОЧИХ ОРГАНОВ. <i>М. Абдувахидов (НамИТИ)</i>	309
4.	ОБ ОПРЕДЕЛЕНИИ ПРОДОЛЬНОЙ ЖЕСТКОСТИ ПАКЕТА ПЛОСКИХ ЭЛЕМЕНТОВ <i>М. Абдувахидов (НамИТИ)</i>	313
5.	ТҮҚУВ-ТИКУВ МАШИНАЛАРИНИ БРУСИНИ МУСТАХКАМЛИГИНИ ҲИСОБЛАШ. <i>доц. А.Мурадов, маг. Ф.Холмирзаев (НамМТИ)</i>	315
6.	СОВЕРШЕНСТВОВАНИЕ РАБОЧИХ МЕХАНИЗМОВ ВЫСОКОСКОРОСТНЫХ ВЯЗАЛЬНО-ПРОШИВНЫХ МАШИН <i>Мурадов А., студ. Бабаханов Х. (НамМТИ)</i>	319
7.	О РОЛИ ПРОИЗВОДСТВЕННО-ПРАКТИЧЕСКОГО ОБУЧЕНИЯ В ВЫСШЕМ (ТЕХНИЧЕСКОМ) ОБРАЗОВАНИИ <i>Г. Жураева (студентка), М. Э. Кабулов (НамИПИ)</i>	320
8.	TEXNIK FANLARNI O'QITISHDA MUAMMOLI TA'LIM METODLARIDAN FOYDALANISHNING O'RNI VA AHAMIYATI <i>S.Ustmonxojayev, I.A. Otabayev (NamMTI)</i>	322
9.	DARZ VA YORILGAN DETALLARNI TA'MIRLASH TEKNOLOGIYASINI O'RGANISH. <i>A.Burhanov M.Sultonov (NamMTI)</i>	324
10.	QURITISH JARAYONIDA YUZALI ISSIQLIK ALMASHANIAH QURILMALARIDAN FOYDALANISH AHAMIYATI <i>M.Sayidmurodov, M.Sultonov (NamMTI)</i>	327
11.	"ТАРМОҚ МАШИНАЛАРИНИ ҲИСОБЛАШ ВА ЛОЙИХАЛАШ" ФАНИНИ ЎКИТИШДАГИ ИННОВАЦИЯЛАР ВА ИЛГОР ХОРИЖИЙ ТАЖРИБАЛАР <i>доц. А.Мурадов, ассе. М.Султанов (НамМТИ)</i>	328
12.	ЎЗБЕКИСТОНДА НАСОС СТАНЦИЯЛАРНИНГ ҲОЗИРГИ ДАВРДАГИ АВТОМАТЛАШТИРИЛГАНЛИК ДАРАЖАСИ <i>Э.Бозоров, Д.Абдуллаева, Д.Камолов (ТИМИ)</i>	331

кўяди. Сўнгра, талабалардан мазкур элементлар қайси машинанинг қайси қисмига тегишлигига қараб таснифлашни таклиф этади.

- | | |
|-------------------|-------------------|
| 1. Ип узатгич | 6. Товар валиги |
| 2. Тортувчи валик | 7. Транспортер |
| 3. Юкори платина | 8. Тирқишли игна |
| 4. Ўровчи валик | 9. Движок |
| 5. Пастки платина | 10. Силлиқ столча |

Ишчи орган	Ўраш механизми	Тахлагич
1, 3, 5, 8, 9,	2,4,6	7,10

ЎЗБЕКИСТОНДА НАСОС СТАНЦИЯЛАРНИНГ ҲОЗИРГИ ДАВРДАГИ АВТОМАТЛАШТИРИЛГАНЛИК ДАРАЖАСИ

Э.Бозоров, Д.Абдуллаева, Д.Камолов (ТИМИ)

2013 йилда қабул килинган 2013-2017 йилларга мўлжалланган сув ресурсларидан рационал фойдаланиш ва сугориладиган ерларнинг мелиоратив холатини янада яхшилаш бўйича Республика Презедентининг Карорига кўра мелиоратив ва ирригация обьектларининг сугориш тармоғини ривожлантириш ва сув ресурсларидан оқилона фойдаланиш мақсадида ва шу асосда қишлоқ хўжалиги ишлаб чиқаришини тургун ривожланишини таъминлаш ерларнинг ҳосилдорлигини ошириш, қишлоқ хўжалиги маҳсулотларини ҳосилдорлигини ошириш учун 2013-2017 йилларга мўлжалланган сугориладиган ерларни мелиоратив холатини яхшилаш ва сув ресурсларидан оқилона фойдаланишни таъминлашнинг комплекс масалалари қабул килинди. [1]

Республикада қишлоқ хўжалиги мелиорацияси учун 40 мингдан ортиқ ҳар хил турдаги насослар кўлланилмоқда, замонавий насос ускуналарини кўлланилиши, Ўзбекистонни сугориш декончилигини хисобга олган ҳолда, мелиоратив масалаларини ечиш имконини берди. Йирик машина каналлари биргаликда насос станция ва гидротехника иншоатлар билан кўп сувли дарёларнинг оқимини кам оқар Зарафшон, Қашқадарё, Сурхандарё ва бошка дарёларга оқишини таъминлаб берди. Аму-Бухоро, Шеробод, Жиззах, Амузанг машина канали комплексида қурилган ва ишга туширилган насос станциялари эски ва янги ерларни сув билан таъминлаш имконини беради. Шу бешта каналдан насослар ёрдамида $2000 \text{ м}^3/\text{s}$ сув тортиб чиқаради, двигателларни куввати 1,2 млн кВт ташкил этади.

Амударё пастлигига сузуви насос станцияларни кўлланилиши хисобига Коракалпок ва Хоразм вилоятлари ерларини сугорилиши таъминланади. Кўчма насос

агрегатларини кишлоқ хұжалигыда құлланилиши хисобига коллектр ва дренаждан олинган күпминералланган сувларни сұғориш учун құлланилиши хам таъминланди.

Хозирги даврда фан ва техника ривожланиши шүни күрсатадики, көнг тарқалған сұғориш учун сувни үзи оқар транспортировка усули кам құлланилмоқда. Гидромашинасозликни ривожланиши хисобига янги насос ва электрдвигателларни ишлаб чикарилиши, сувни хохлаган баландликта чикариб бериши мүмкін. Насос агрегатлари ва ускуналари автоматик равища ишга туширилганды бошқарув сигналынан бар бир агрегат ёки ускунага алохидан механизмларни кетма-кет ишга ишга тушириш, тұхтатиши нормал иш холатлари таъминланади. Агрегатларни аврия холатида ишдан тұхтаб қолиши, турли ишдан чиқиши холатларыда автоматик ҳимоя ва сигналлаш воситалари билан таъминланади. Бундан ташкары насос станцияларыда бир катор марказлашған ускуналар техник сув таъминоти, вакуум тизим, вентиляция иситиш тизими хам автоматлаштирилиши зарур.

Насос станциясининг белгиланған технологик жараёни сұғориш тизимини автоматлаштирилған бошқарув тизими сифатида қурилади. Автоматлаштирилған насос станцияларыда насос агрегатлари ва марказлаштирилған ускуналар персонал ходимлар томонидан берилувчи бирламчи импульслар асосида бошқарилади. Бу ҳолда алохидан ускуналар автоматик режимде ишлайди. Бундай ускуналар сони эксплуатация режимлари асосида аниқланади.[2]

Программали бошқарувда мағус программали ускуна ёрдамыда барча агрегат ва механизмларнинг иш режими мөсланади (масалан бир ёки бир неча дастур автоматик равища амалға ошириледи). Программали бошқарувда автоматлаштирилған тизимдан фарқли равища хизматчи ходимлар алохидан агрегатларни ишини бошқармайдылар. Программали қурилма ишга тушгандан сүнг станция автоматик режимде ишлай бөшлайды.

Автоматик станцияларда барча операциялар хизматчи ходимларсиз бажарилади. Иш жараёни режимлари мағус датчиклар ва автоматик ростлаш тизимлари асосида амалға ошириледи (метрологик параметрлер асосида әхтиёжға күра ва бошқарышға күра сұғориш).

Станциянинг иш режими упиннг иш режими ва сұғориш тизимининг автоматлаштирилиш даражасындағы бөгликтенген жағдайда бар станцияси сұғориш тизимининг автоматлаштириш даражасы ва технологик иш тартибита күра ярим автоматик программали ва автоматик режимде бўлиши мүмкін. Агар тизимда берилувчи сарф олдиндан маълум бўлмаса уланган истеъмолчилар сонига күра насос станциялари

автоматик режимда эхтиёжга кўра ишлайди. Куритиш станциялари хам автоматик режимда куритилаётган коллектор сатхига кўра ишлайди.

Насос станцияларни эксплуатацияси анализи шуни кўрсатадики , насос станцияларда сув кўтариш учун сарфланган йўқотишилар -38% , подстанция ва узатиш линияларида -60%, босим ўтказгичларда-42%, насосларда -38%, электрдвигателларда -12%, ва кўшимча курилмаларда -2%. Электрэнергияни асосий истеъмолчилари бу катта мелиоратив насос станциялари ва узун босим кувурли насос станцияларидир . [2]

Охирги 25 йил давомида лойихалаштирилаётган масалаларни анализи шуни кўрсатадики , босим кувурининг бир тугурини узуилиги 2,5 марта ошган ва 3100 метри ташкил этади. Шунинг учун хозирги сув ва энергетик ресурсларнинг дефицитлиги пайтида, насос станцияларни эксплуатация даврида энергия йўқотилишларни камайтириш чора тадбирларини ишлаб чиқиши лозим.

Насос станциялари белгиланган иш режимлари асосида автоматлаштирилади. Кўп холларда станцияларни ишини киска муддати кучланиши йўқотишилари натижасида кайта ишга тушириш ташланган агрегатларни ишга тушириш резервни кўшиш ва бошка вазифалар учун автоматик равишда амалга оширилади. Насос станцияларида бир катор марказлашган ускуналар ва сув таъминоти , вакуум тизим, вентиляция, иситиш тизими хам автоматлаштирилиши зарур. Насос станциясининг белгиланган технологик жараени сугориш тизимининг автоматлаштирилган бошкарув тизими сифатида курилади. Автоматлаштирилган насос станцияларида насос агрегатлари ва марказлаштирилган ускуналар оператив хизмат ходимлари томонидан берилувчи бирламчи импульслар асосида бошқарилади. Бу холда алоҳида ускуналар автоматик режимда ишлайди. Бундай ускуналар сони эксплуатация режимлари асосида аниқланади.

Автоматлаштирилган насос станцияларида дистанцион бошқарилувчи кувурли маҳкамловчи арматура кўлланилади. Улар насос ускунасининг гидромеханик курилмалари таркибига киради ва агрегатни ишга тушириш хамда тўхтатиш жараёнида иштирок этади. Бу холда арматурани агрегатни деб юритилади. Бундан ташкири тармоқдаги сувни бир йўналишдан бошкасига ўтказиш ва уни алоҳида бўлимларини ишга тушириш хамда тўхтатиш вазифаларини бажарувчи тармок маҳкамловчи арматураси мавжуд.

Махкамловчи арматурани насос станциясининг барча ёрдамчи тизим ускуналарида: вакуум тизимида мойлаш тизимида техник сув таъминоти ва бошқалар кўллаш мумкин. Кўп холларда насос станциясининг ишончли ишлаши маҳкамлов арматуранинг иш тартибига боғлик. Кўпинча бу ускуналардаги носозликлар аваф холатларига сабаб бўлади. Шунинг учун кувурли арматурани ташлаш монтаж килиш

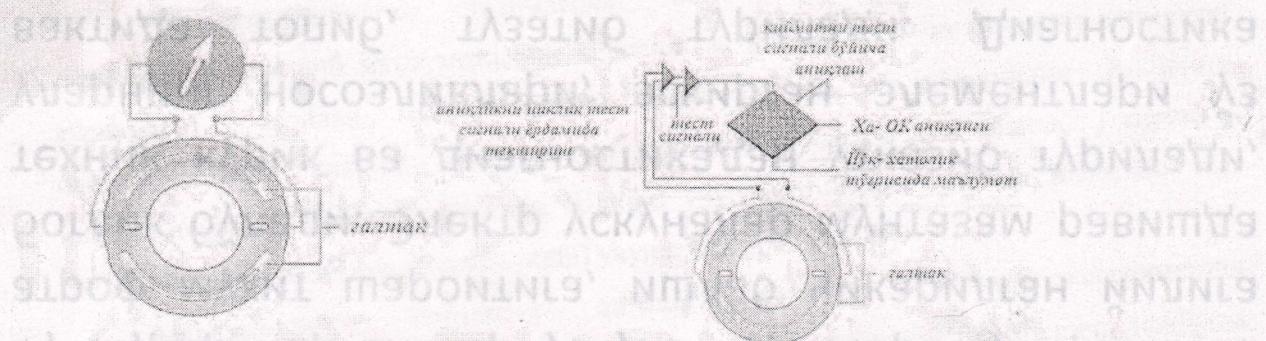
уларни эксплуатация кишиш масалаларига алохидан эътибор бериш керак. Насос станцияларида кўпинча сургичлардан фойдаланилади. Дросселли тускичлар катта диаметрли кувурларда кўлланади. Улар электр ижро механизмлари ёрдамида бошқарилади. Баъзи бир холларда мойли сервомоторга эга бўлган электрогидравлик ижро механизмларидан фойдаланилади. Электр ижро механизмлари умумий холда электр юритма редуктор айлантирувчи моментни чегараловчи механизм чиқиш элементининг холат кўрсаткичи датчиклари ва охирги учиргичлардан ташкил топган. Электр юритма сифатида киска туташувли асинхрон моторлар ишлатилиши мумкин. Охирги учиргичлар ёрдамида механизмнинг электр юритмаси ишчи органи охирги холатига етганда тўхтатилади.[2]

Саноатда чиқиш вали доимий тезликка эга бўлган кўп айланышли механизмлар ишлаб чикилади. Улар конструктив ва схемали кўриниши жихатидан фарқ киласди, лекин кўйидаги бир хил вазифаларни бажариши мумкин: юритмани охирги холатда ёки оралиқ холатларда тўхтатиш: юритмани дистанцион ёки автоматик равишда ишга тушириш: айлантирувчи момент ортиб кетганида юритманинг харакатлантирувчи кисмлари ёки ишчи органлари едирилиб кетса йўл учиргичлари ишдан чикса юритмани автоматик равишда ишдан тўхтатиш: ишчи органинг охирги холатини сигналлаш: ишчи органини равишда аниқлаш: ишчи органи ихтиёрий оралиқ холатини маҳсус холат кўрсаткичи ёрдамида дистанцион кўрсатиш билан блокировка килиш: маҳовик ёрдамида кулда бошқариш. Бундай ижро механизмлари хам бажариши мумкин.[3]

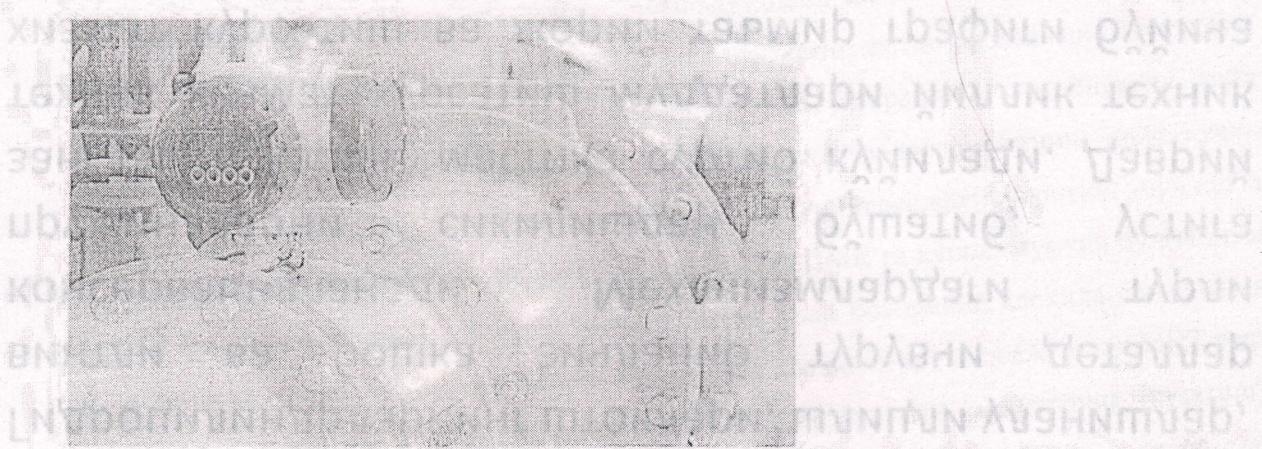
Юкорида айтилганидек, автоматлаштирилган насос станцияларида доимий хизматчи ходимлар бўлмагани учун ўринатилган ижро механизмлари, маҳкамловчи арматура хамда автоматик бошқарув ускуналарига юкори даражадаги талаблар кўйилади. Шу макеадда насос станцияларида сарфни автоматик бошқаришда дастурли бошқарув элементларини кўллаш мумкин. Бу датчиклар индукцион датчиклар синфининг иш принципи асосида ишлайди. Электродларда йигилган колдиклар, электродларнинг киска туташуви, паст электр ўтказувчаник, шунингдек, мухитнинг ва галтакларнинг электр ўтказувчанилигини аниқлаш учун кўлланилади.

Коғенъ:

МЕХАНИЗМАЛРИНГИ МАҲКАМЛОВЧИ
ДИСТАНЦИОНЛАШТИРИЛГАН ИЖРО
МЕХАНИЗМЛАРИНГИ АНИҚЛАШТИРИЛГАН
ДИСТАНЦИОНЛАШТИРИЛГАН ИЖРО



1-расм. KROHNE (Германия) фирмасининг электромагнитли сарф ўлчагичлари



2-расм. KROHNE (Германия) фирмасининг электромагнитли сарф ўлчагичларининг кувурда жойлаштирилиши

Электромагнит усууда сарфни назорат килиш натижаларини яхшилашда буерда фақат электрон ўзгарткич эмас, балки босим ва ҳарорат ўзгаришида ўлчов кувурининг шаклини ўзгармаслиги ҳам катта аҳамиятта эга. Шу максадда, мураккаб ўлчов мухитларида ўлчав кувурининг материали, электродлар конструкцияси албатта хисобга олинади. (1,2-расм)

Маълум бир аниқ масала учун оптималь энг мақбул дастурий ускунани танлаш одатда курилманинг функционал (иши бажарувчи) тавсифномаларига асосланади. Шунингдек бошка мухим тавсифномаларга (хароратли диапазон, ишончлилиги, тайёрловчи бренди, Ростехнадзор руҳсатномасининг сертификатларининг мавжудлиги ва ҳакозо) хисобга олинади. Хозирги кунда замонавий контроллерларнинг жуда ҳам хилмашлилигига қарамай, уларнинг ривожланишида куйидаги умумий тенденциялари (ғоялари) сезилади: катта ўлчамларининг камайиши; функционал имкониятларининг кенгайиши; интерфейс ва тармоклар сонининг кўпайиши МЭК 61131-3 стандартидаги дастурлаш тилларининг фойдаланиш; нархининг пасайиши.

Автоматлаштирилган тизимларда контроллерлар цикли (такрорланиш) алгоритмини бажариб маълумотларни киритиш ва уларни ОЗУ га оператив хотирлаш курилмаси) жойлаши, маълумотларни кайта ишлаш ва чиқариши ўз ичига олади. Контроллер циклининг давомийлиги (бу ишчи цикл деб ҳам айтилади) кириш – чиқиш модулларнинг сонига боғлик. Шунинг учун автоматлаштирилган тизимнинг хар бир конфигурацияси (мослаб қўйилиши) учун мўлжалланади.[3]

Маълумотларни йигишининг автоматлаштирилган тизими экспериментал информацияларни ҳамма олиши мумкин бўлган мухит хисобланиб, бу биринчи навбатда персонал компьютерларнинг кенг тарқалиши билан боғлиқдир. Маълумотларни автоматлаштирилган йигиш янги сифатдаги маълумотларни олишга имкон беради. Бу ўлчашларнинг катта сонини ракам кўринишдаги статистик кайта натижалари, тасодифан пайдо бўладиган холатларнинг кайд килиниши, тез ўзгарадиган жараёнларни кайд килиш. МИТ ни ПМК дан асосий фарки уларда бошқарув алгоритмининг яъни кучли контроллер ва МЭК 61131-3 тилига эхтиёж йўклиги, шунингдек архив юритиш учун катта ҳажмдаги хотира мавжудлигидир. МИТ ни хар қандай ПМК га кўриш мумкин бўлганлиги билан, юкорида кўрсатилган ўзига хослиги билан улар бозорнинг алоҳида сегментини эгаллайди ва уларни автоматлаштириш тизимининг алоҳида гурухига ажратади. МИТ реал вактда кўлланилиши мумкин, масалан, хар хил жараёнларни мониторинг (кузатиш), технологик жараёнларда авария холатларини идентификациялаш, шунингдек маълумотларни архивлашда кўлланилиши мумкин. Реал вакт тизимларида жорий маълумотлар халка буферда бирмунча берилган вакт мобайнида сакланади, у ердан эскирган маълумотлар янги килиб тушган маълумотлар томонидан сикилади. Архивлаш тизимларида катта ҳажмдаги информацияларни йигувчилар (тўпловчилар) кўлланилади ва маълумотлар йигиш тамом бўлгандан кейин кайта ишланади. Компьютер асосида кўрилган МИТ лар одатда (кўчмас) стационар хисобланади ва MATLAB, LabVIEW, MS Excel каби универсал дастурий таъминотини кўллайди. Бу дастурлар нафакат маълумотларни йигади, балки уларни кайта ишлади.

Насос ускуналарини иши уларнинг ишини ростлаш ва резервуарлар ёки сугориш каналларидаги сувнинг сатхини ўзгаришидаги электроэнергия йўкотишлари билан боғлик, шунинг учун сувнинг сатхини юкори сатх белгисида стабиллаш зарурятни туғилади. Насос стационарларида кўлланиувчи автоматиканинг техник воситаларига назорат ахборотларини қабул қилувчи, узатувчи, ўзгартирувчи, саклагувчи, программалаштирилган ахборот билан солиштирувчи, буйруқ ахборотини шакллантирувчи ҳамда технологик жараёнига таъсир кўрсатувчи куйидаги ускуналар ва техник курилмалар киради: датчиклар, релелар, кучайтиргичлар, логик (мантикий) элементлар, ростлагичлар, стабилизаторлар, ижро